



CORRECTION

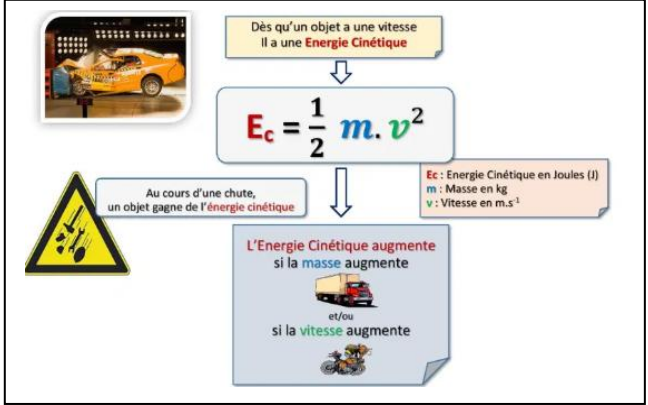
I- TRAVAIL D'UNE FORCE et ENERGIE CINETIQUE

1) ENERGIE CINETIQUE

Dans un référentiel donné, l'énergie cinétique notée E_c d'un système de masse m se déplaçant à une vitesse v s'exprime par la relation :

$$E_c = \frac{1}{2} \times m \times v^2$$

- avec
- E_c : l'énergie cinétique en **joule (J)**
 - m : la masse du système en **kilogramme (kg)**
 - v : la vitesse du système en **mètre par seconde**



2) TRAVAIL D'UNE FORCE CONSTANTE

Le travail d'une force est une grandeur **physique** permettant d'évaluer l'**effet** de cette force sur l'**énergie cinétique** d'un système au cours d'un mouvement.

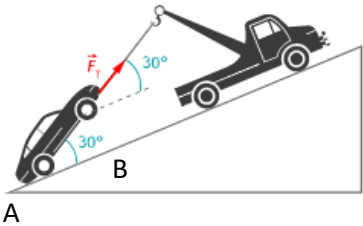
Le travail noté $W_{AB}(\vec{F})$ d'une force constante \vec{F} dont le point d'application se déplace de A vers B s'exprime par la relation scalaire :

$$W_{AB}(\vec{F}) = \vec{F} \times \vec{AB}$$

$$= F \times AB \times \cos(\alpha)$$

- avec
- $W_{AB}(\vec{F})$: le travail de la force \vec{F} en **joule (J)**
 - F : la valeur de la force en **newton (N)**
 - AB : le déplacement en **mètre (m)**
 - α : l'angle entre la direction de la force \vec{F} et celle du déplacement \vec{AB}

Exemple



La remorque exerce un **travail** sur la voiture puisqu'elle exerce une force notée \vec{F}_T sur la voiture en **modifiant** son énergie **cinétique**.

Données : $F_T = 50 \text{ N}$ et $AB = 2,3 \text{ m}$

Le calcul de ce travail donne :

$$W_{AB}(\vec{F}) = \vec{F} \times \vec{AB}$$

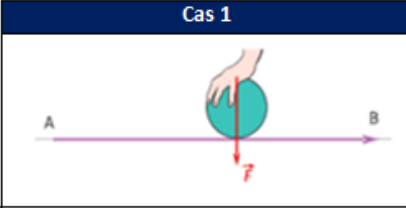
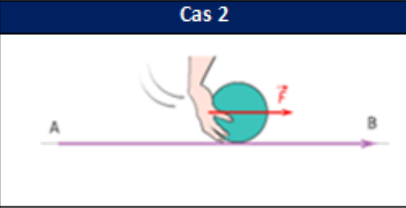
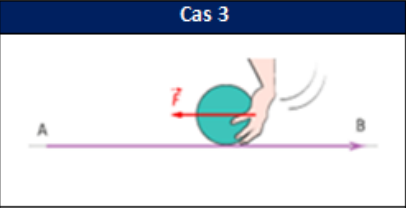
$$= F \times AB \times \cos(\alpha)$$

$$= 50 \times 2,3 \times \cos(30^\circ)$$

$$= 100 \text{ N}$$

TRAVAIL : GRANDEUR ALGEBRIQUE

✓ Le travail est une grandeur **algébrique**, il peut être **nul**, **positif** ou **négatif** :

	Cas 1	Cas 2	Cas 3
			
Direction de \vec{F} et \vec{AB}	\vec{F} et \vec{AB} sont orthogonaux	\vec{F} et \vec{AB} sont dans la même direction et le même sens	\vec{F} et \vec{AB} sont dans la même direction et de sens opposé
Angle entre \vec{F} et \vec{AB}	$\alpha = 90^\circ$	$\alpha = 0^\circ$	$\alpha = 180^\circ$
Cosinus	$\cos \alpha = 0$	$\cos \alpha = 1$	$\cos \alpha = -1$
Effet de la force	La force n'a aucun effet sur le déplacement	La force favorise le déplacement	La force ne favorise pas le déplacement
Travail de la force	L'énergie transférée par le travail au système est nulle	L'énergie transférée par le travail au système est positive . Le système reçoit de l'énergie.	L'énergie transférée par le travail au système est négative . Le système perd de l'énergie.
	$W_{AB}(\vec{F}) = 0$ Travail nul	$W_{AB}(\vec{F}) > 0$ Travail moteur	$W_{AB}(\vec{F}) < 0$ Travail résistant

3) Cas particulier : TRAVAIL DU POIDS

Dans une région au voisinage de la terre où le champ de pesanteur \vec{g} est uniforme, le poids \vec{P} d'un objet est une force attractive.

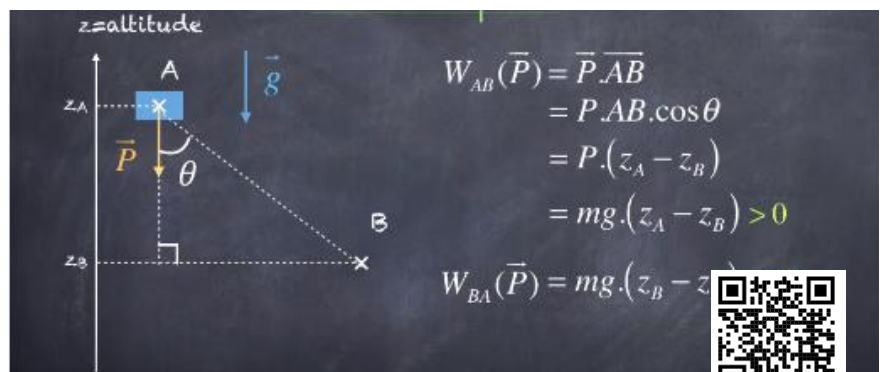
Le travail du poids d'un point matériel de masse m qui se déplace de A vers B a pour expression :

$$W_{AB}(\vec{P}) = \vec{P} \cdot \vec{AB}$$

$$= m \cdot \vec{g} \cdot \vec{AB}$$

$$= m \cdot g \cdot x \cdot \text{AB} \cdot \cos \alpha$$

$$= m \cdot g \cdot x \cdot (z_A - z_B)$$



Explications détaillées

Regarder la vidéo à 6min30

<https://www.youtube.com/watch?v=lq6Pnu-XY7M>

CONSEQUENCE :

Le travail du poids ne dépend donc que des **altitudes** de départ et d'arrivée et ne dépend pas du chemin suivi par le système : on parle donc de **force conservative**.

II- THEOREME DE L'ENERGIE CINETIQUE

Le transfert d'énergie par travail de toutes les forces appliquées à un système a une conséquence directe sur l'énergie cinétique du système :

1) THEOREME DE L'ENERGIE CINETIQUE

« Dans un référentiel galiléen, la **variation** de l'énergie **cinétique** notée ΔE_c d'un système modélisé par un point matériel de masse m entre 2 positions A et B est égale à la **somme** des **travaux** des forces notée $\Sigma W_{AB}(\vec{F})$ appliquées au système entre les positions A et B »

$$\Delta E_c = E_c(B) - E_c(A) = \Sigma W_{AB}(\vec{F})$$

INFO

En physique, un **référentiel galiléen** est un référentiel dans lequel un objet isolé (sur lequel ne s'exerce **aucune force** ou sur lequel la **résultante des forces est nulle**) est soit **immobile**, soit en mouvement de **translation rectiligne uniforme** par rapport à ce référentiel. Cela signifie que le principe d'inertie, qui est énoncé dans la première loi de Newton s'applique

2) EXEMPLE : LA CHUTE LIBRE

Un système en chute libre entre les points A et B n'est soumis qu'à son **poids**.

D'après le théorème de l'énergie cinétique : $\Delta E_c = E_c(B) - E_c(A) = W_{AB}(\vec{P})$

Or on a démontré que : $W_{AB}(\vec{P}) = m \times g \times (z_A - z_B)$

Or on a démontré que : $\Delta E_c = \frac{1}{2} \times m \times v_B^2 - \frac{1}{2} \times m \times v_A^2$

On égalise : $\frac{1}{2} \times m \times v_B^2 - \frac{1}{2} \times m \times v_A^2 = m \times g \times (z_A - z_B)$

$$\frac{1}{2} \times (v_B^2 - v_A^2) = g \times (z_A - z_B)$$

Si l'objet est lâché sans vitesse initiale, c'est-à-dire que $v_A = 0 \text{ m.s}^{-1}$

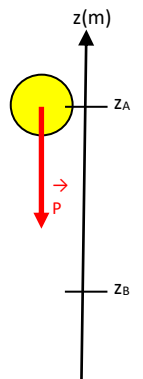
Alors l'expression de la vitesse au point B est :

$$v_B = \sqrt{2 \times g \times (z_A - z_B)}$$

BILAN

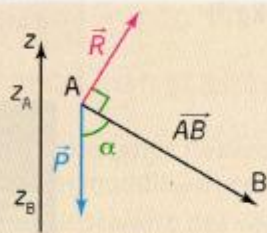
On peut conclure que la vitesse de la chute **ne dépend pas** de la masse de l'objet en chute libre...

→ résultat célèbre établi par **Galilée**.

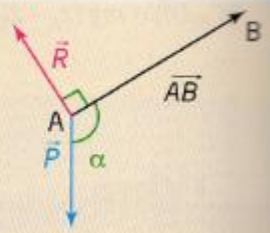


TRAVAIL DES FORCES CONSTANTES

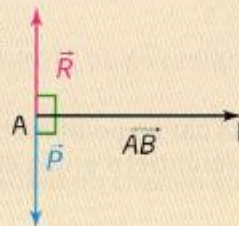
$$\begin{aligned} \Sigma W_{AB}(\vec{F}) &= W_{AB}(\vec{P}) + W_{AB}(\vec{R}) \\ &= \vec{P} \cdot \vec{AB} + \vec{R} \cdot \vec{AB} \\ &= P \times AB \times \cos \alpha + 0 \\ &= mg(z_A - z_B) + 0 > 0 \end{aligned}$$



$$\Sigma W_{AB}(\vec{F}) < 0$$



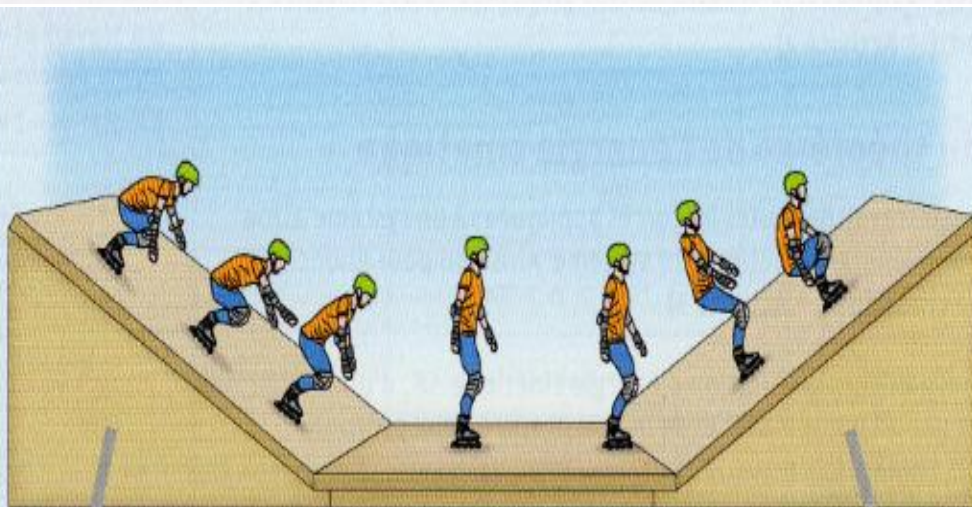
$$\Sigma W_{AB}(\vec{F}) = 0$$



MODÉLISATION

MODÉLISATION

MODÉLISATION



THÉORÈME DE L'ÉNERGIE CINÉTIQUE

$$\Delta \mathcal{E}_c = \mathcal{E}_c(B) - \mathcal{E}_c(A) = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = \Sigma W_{AB}(\vec{F})$$

$$\begin{aligned} \Delta \mathcal{E}_c &= \Sigma W_{AB}(\vec{F}) > 0 \\ v_B &> v_A \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Delta \mathcal{E}_c &= \Sigma W_{AB}(\vec{F}) = 0 \\ v_B &= v_A \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Delta \mathcal{E}_c &= \Sigma W_{AB}(\vec{F}) < 0 \\ v_B &< v_A \end{aligned}$$

III- ENERGIE POTENTIELLE DE PESANTEUR

L'énergie potentielle de pesanteur notée E_{pp} d'un point matériel de masse m situé à une altitude z dans un champ de pesanteur uniforme \vec{g} est définie par :

$$E_{pp} = m \times g \times z$$

La variation de l'énergie potentielle de pesanteur notée ΔE_{pp} entre un point d'altitude z_A et un point d'altitude z_B est donnée par :

$$\begin{aligned} \Delta E_{pp} &= m \times g \times z_B - m \times g \times z_A \\ &= m \times g \times (z_B - z_A) \end{aligned}$$

avec

- m : la masse en **kilogramme (kg)**
- g : l'intensité de pesanteur en **newton par kilogramme (N.kg⁻¹)**
- z : l'altitude en **mètre (m)**

CONVERSION D'ENERGIE

Nous avons vu que pour un objet soumis uniquement à son poids, quelle que soit sa trajectoire entre un point A et un point B dans un champ de pesanteur uniforme, le travail du poids est donné par l'expression suivante :

$$W_{AB}(P) = m \times g \times (z_A - z_B)$$

Or d'après le théorème de l'énergie cinétique

$$\begin{aligned} \Delta E_c &= E_c(B) - E_c(A) = W_{AB}(P) \\ &= m \times g \times (z_A - z_B) \end{aligned}$$

Or $\Delta E_{pp} = m \times g \times (z_B - z_A)$

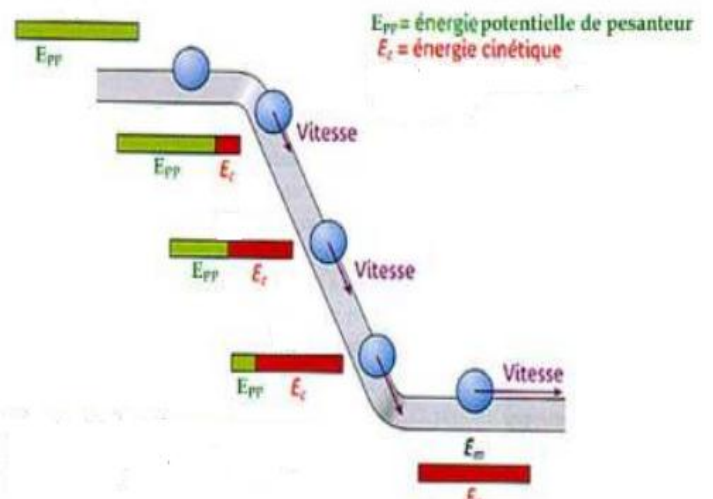
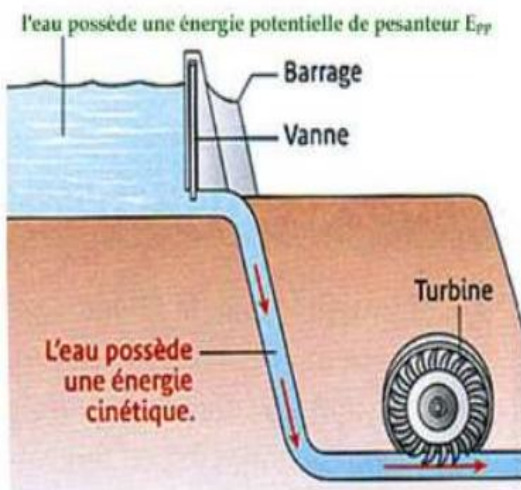


Donc :

$$\Delta E_c = -\Delta E_{pp}$$

Exemple

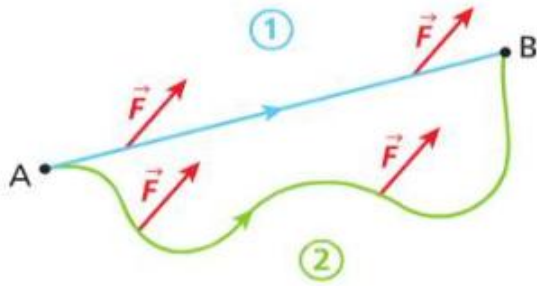
Dans un barrage l'énergie potentielle de pesanteur E_{pp} de l'eau retenue à une altitude z est **convertie** en énergie cinétique au fur et à mesure de la chute.



IV-FORCE NON CONSERVATIVE

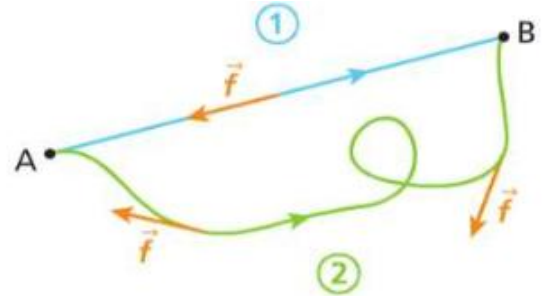
Définition

Une force F dont le travail $W_{AB}(\vec{F})$ **ne dépend** pas uniquement des positions des points de départ A et d'arrivée B, mais aussi du **chemin** emprunté entre A et B est appelée **force non conservative**



$$W_{AB}(\vec{F})_{\text{trajet } ①} = W_{AB}(\vec{F})_{\text{trajet } ②}$$

Force conservative.



$$W_{AB}(\vec{f})_{\text{trajet } ①} \neq W_{AB}(\vec{f})_{\text{trajet } ②}$$

Force non conservative.

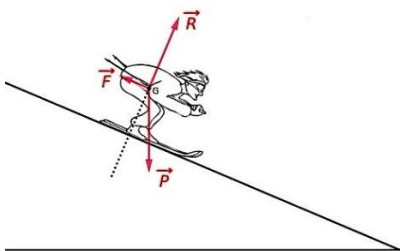
C'est le cas de toutes les forces de **frottements**.

- ✓ Au contact d'un solide, ce point matériel subit une **force de frottement solide**
- ✓ Dans un fluide (gaz ou liquide), ce point matériel subit une **force de frottement fluide**

dont :

- la direction est **parallèle** à celle du vecteur vitesse
- le sens est **opposé** à celui du mouvement
- la norme est d'autant plus **grande** que la valeur de la vitesse est grande

Exemple



Soit une force de frottement constante f de norme constante lors d'un déplacement rectiligne d'un point A vers un point B, le travail de cette force noté $W_{AB}(\vec{f})$:

$$\begin{aligned} W_{AB}(\vec{f}) &= \vec{f} \times \vec{AB} = f \times AB \times \cos(\alpha) \\ &= f \times AB \times \cos 180^\circ \\ &= -f \times AB \end{aligned}$$

Avec

- $W_{AB}(\vec{f})$: le travail de la force de frottements f en **joule (J)**
- f : la valeur de la force de frottement en **newton (N)**
- AB : le déplacement en **mètre (m)**
- α : l'angle entre la direction de la force F et celle du déplacement AB et $\alpha = 180^\circ$ donc $\cos \alpha = -1$

V- CONSERVATION NON CONSERVATION DE L'ENERGIE MECANIQUE

1) ENERGIE MECANIQUE

L'énergie mécanique notée E_m d'un point matériel de masse m se déplaçant :

- à la vitesse v
- dans un champ de pesanteur g
- d'une altitude $z = z_A - z_B$

est la **somme** de son énergie **cinétique** E_c et de son énergie **potentielle de pesanteur** E_{pp}

$$E_m = E_c + E_{pp} = \frac{1}{2} \times m \times v^2 + m \times g \times z$$

Avec : E_m E_c et E_{pp} en **Joule (J)**

2) CONSERVATION ou NON CONSERVATION de L'ENERGIE MECANIQUE

2 cas possibles :

